

# DGTH5

## 螺桿驅動 Ball Screw Drive

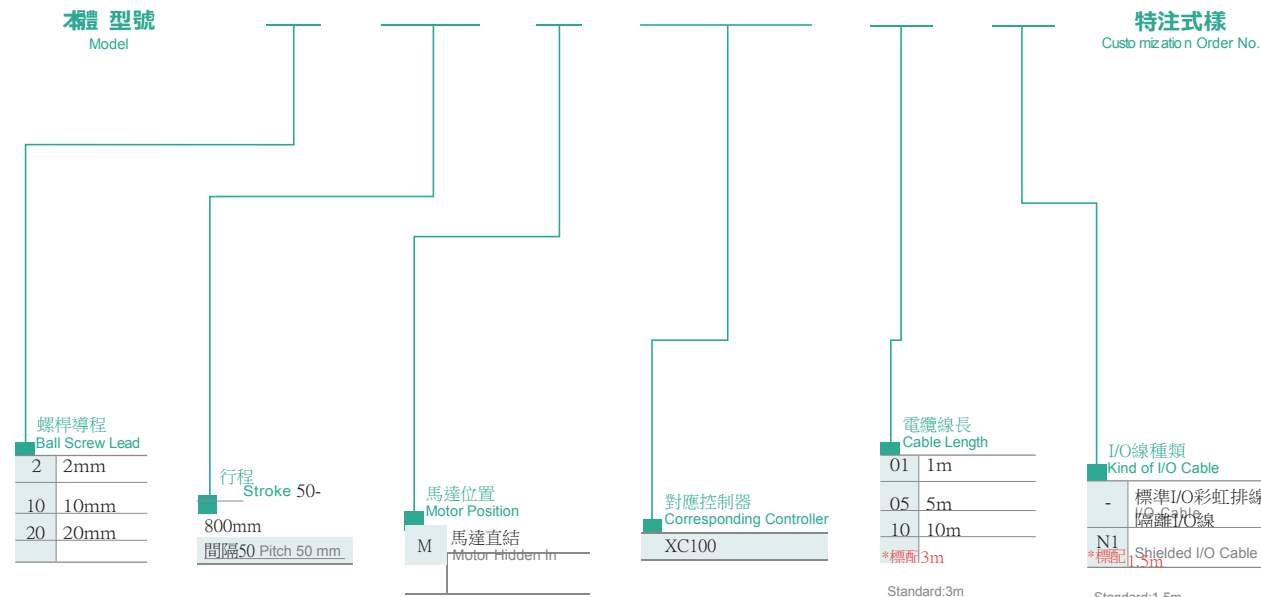
免費服務專線：大陸 400-875-0009 台灣 0800-800-893  
Toll-Free Number China Taiwan



最大行程 Maximum Stroke 800mm  
最高速度 Maximum Speed 1000mm/s  
馬達容量 Motor Output 40W  
滾珠螺桿 Ball Screw  $\phi$ 12mm

### 型號表示方式 Ordering Method

## DGTH5 - L5 - 100 - M - XC100 - 03 - N1 - A001

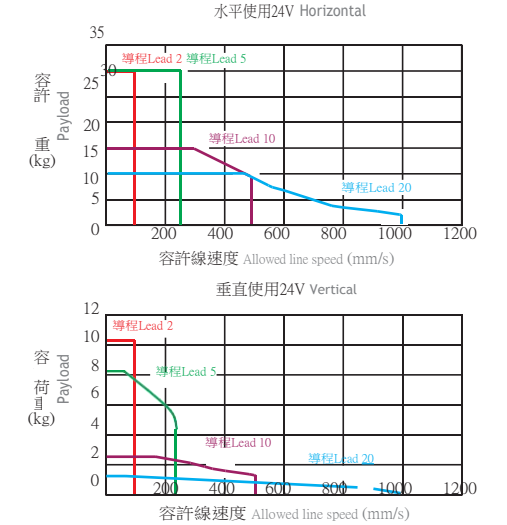


### 基本仕様 Specification

Spec	項目	位置重複精度 Repeatability (mm)			
		±0.01			
最高速度 Maximum Speed (mm/s)*1※2	水平使用 Horizontal	≤100	≤250	≤500	≤1000
	垂直使用 Vertical	≤100	≤250	≤500	≤1000
最大可搬重量 Maximum Payload*2	水平使用 Horizontal (kg)	≤30	≤30	≤15	≤10
	垂直使用 Vertical (kg)	≤10	≤8.1	≤2.7	≤1.4
定格推力 Rated Thrust (N)		1147	459	229	115
標準行程 Stroke / Pitch (mm)*3		50-800mm/50 間隔 50 mm Pitch			
馬達容量 Motor Output (W)		40			
滾珠螺桿規格 Ball Screw Spec		C7 $\phi$ 12mm			

※1 最高速度為軟體移動速度設定為100%時。  
The maximum speed shown here is when software speed setting is 100%.  
※2 最高速度及最大荷重無法同時存在，選用前請詳見速度-荷重曲線圖。  
The maximum speed and maximum payload cannot exist at the same time. Please refer to diagram of Speed and payload curve before using.  
※3 行程超過600mm時，會產生螺桿共振現象，此項將降低運轉速度。詳細請參閱P061頁說明。  
When the stroke is over 550mm, the run-out of the ballscrew will occur. We recommend to low down the working speed under this circumstances. Please refer to P061 for details.

### 速度-荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



安裝方式 Installation	導程 Lead	重量 Weight	A (mm)	B (mm)	C (mm)	力矩 Torque (Unit: N.m)			
水平安裝 Horizontal Installation	導程 2 Lead	10kg	900	100	135	103			
		20kg	700	45	60				
		30kg	550	25	35				
	導程 5 Lead	10kg	650	75	100		103		
		20kg	440	32	45				
		30kg	270	19	25				
	導程 10 Lead	5kg	600	145	185			144	
		10kg	370	70	85				
		15kg	250	42	52				
	導程 20 Lead	5kg	320	120	130				144
		8kg	220	70	80				
		10kg	175	55	60				
壁掛安裝 Wall Installation	導程 2 Lead	10kg	135	100	900	103			
		20kg	60	45	700				
		30kg	37	27	550				
	導程 5 Lead	10kg	100	75	650		103		
		20kg	45	32	420				
		30kg	25	19	260				
	導程 10 Lead	5kg	180	145	600			144	
		10kg	85	68	370				
		15kg	52	42	250				
	導程 20 Lead	4kg	130	120	320				144
		8kg	75	70	220				
		10kg	60	55	170				
垂直安裝 Vertical Installation	導程 2 Lead	6kg	180	180	103				
		8kg	135	135					
		10kg	110	110					
	導程 5 Lead	6kg	145	145		103			
		8.1kg	120	120					
		-	-	-					
	導程 10 Lead	1kg	800	800			144		
		2.7kg	300	300					
		-	-	-					
	導程 20 Lead	1kg	600	600				144	
		1.4kg	350	350					
		-	-	-					

※力矩表所表示的數據，代表重心。  
The torque value in the chart indicate the center of gravity.  
※符合型錄規範的正常情況下，保證壽命為10000公里。  
Operation life is 10,000km when the product is using under the specified conditions.  
※倒吊使用無法套用標準規範，如有需求請洽詢我司業務。  
Data information is not for ceiling-mount inverse use. Contact us for the details if you want to apply ceiling-mount inverse usage.

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec.	詳細參閱 Reference Page
	XC100	Pulse控制	Lin driver 200k Hz Open collector 60k Hz 同時只能使用一種。 Support Line driver and Open collector Max.pulse receiving speed 200k/60k Hz.	控制電路只能使用24V 額定 作 壓DC24V， 電流 3A 峰值電流8A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 3A, peak current 8A.	P.167
		I/O控制 I/O Control Mode	利用I/O變化，最多可以執行127個位置控制。 By I/O control, max. 127 positioning points, can be executed.		
		通訊控制	採Modbus的RS485通訊介面 最大並接16台及一組mini USB (TOYO-Single專用)。 Use Modbus as the interface of RS485 (connect max. 16 controllers) and 1 set mini USB. (special for TOYO-Single)		

# DGTH5

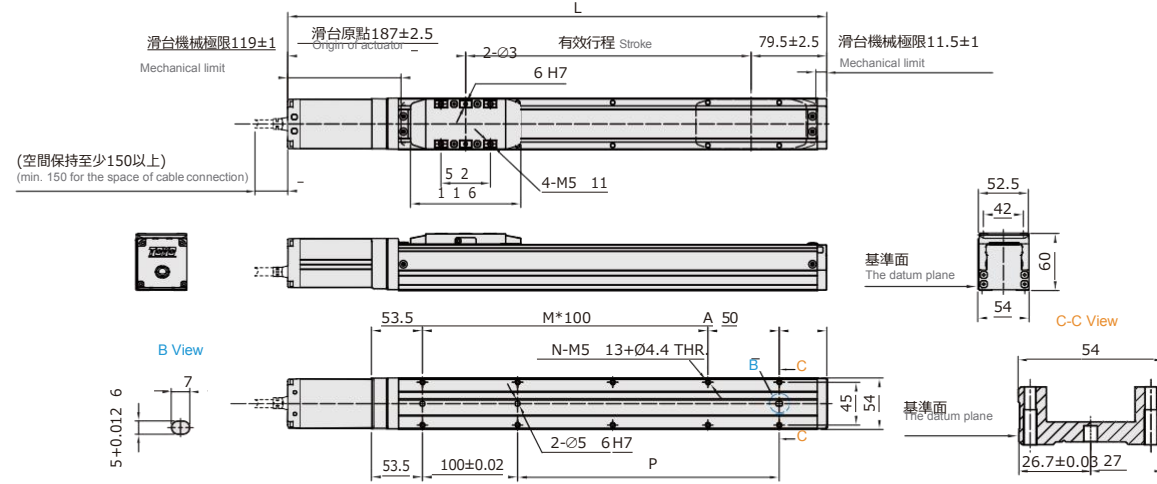


## 螺桿驅動 Ball Screw Drive

免費技術專線：大陸 400-875-0009 台灣 0800-800-893  
Tel-Free Number: 400-875-0009 Taiwan 0800-800-893

M 馬達直結 Motor Hidden In (單位 Unit : mm)

2D CAD 3D CAD [www.toyorobot.com](http://www.toyorobot.com) 下載



有效行程 Stroke	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	316.5	366.5	416.5	466.5	516.5	566.5	616.5	666.5	716.5	766.5	816.5	866.5	916.5	966.5	1016.5	1066.5
A	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
P	25	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775
*Weight(kg)	1.86	2	2.13	2.32	2.6	2.71	2.73	2.96	3.07	3.16	3.36	3.49	3.65	3.79	3.92	4.3

\*Weight(kg) 與 ght of model with motor.

## Memo